

4. Застосування непараметричних та робастних методів оброблення дослідних даних дає змогу певною мірою дискримінувати вплив шумової складової розподілення та спрогнозувати необхідну кількість циклів спрацьовування ЛЮОН для подальшого забезпечення енергетичної стабільності випромінювання ($12,8 \pm 0,91$ Дж) для зварювання..

1. Оптимізація режимів лазерного мікрозварювання пакетних струмопроводів з алюмінію // Вісник Нац. ун-ту "Львівська політехніка" „Оптимізація виробничих процесів і технічний контроль у машинобудуванні та приладобудуванні”. – 2009. 2. Григорьянц А.Г., Шиганов И.Н. Лазерная сварка металов. – М.: Высшая школа, 1988. 3. Новицкий П.В., Зограф И.А. Оценка погрешностей результатов измерений. – Л.: Энергоатомиздат, 1989. 4. Грановский В.А., Синая Т.Н. Методы обработки экспериментальных данных при измерениях. – Л.: Энергоатомиздат, 1990. 5. Гнеденко Б.В., Беляев Ю.К. Математические методы в теории надежности. – М.: Наука, 1965.

УДК: 624.131.51.9

Т.-Н.М. Ванькович, Я.А. Зінько, М.В. Боженко
Національний університет "Львівська політехніка",
кафедра механіки і автоматизації машинобудування

МЕТОД УСЕРЕДНЕННЯ ДЛЯ КОЛИВНИХ СТОХАСТИЧНИХ СИСТЕМ ІЗ ШВИДКОЗМІННОЮ ФАЗОЮ

© Ванькович Т.-Н.М., Зінько Я.А., Боженко М.В., 2010

Обґрунтовано метод усереднення для стохастичних систем з швидкозмінною фазою, до яких зводяться коливні процеси в істотно нелінійних системах. Формулюється теорема про оцінювання різниці між розв'язком точної і усередненої в першому наближенні систем на скінченному часовому інтервалі.

A method of averaging for arbitrary systems with quickly changing phase to what fluctuating processes in substantially nonlinear systems concern has discussed. The theorem of a dsfference estimation between a condusion of the systems exact and averaged in the first rapprochement in ended time interval is formulated.

Актуальність і постановка задачі. Метод усереднення є одним з асимптотичних методів, який широко застосовується і дає змогу досліджувати розв'язання складних диференціальних рівнянь або систем рівнянь, що виникають при вивченні багатьох задач фізики, механіки, теорії коливань.

Аналіз відомих досліджень і публікацій. За методом усереднення, який виник у небесній механіці, було отримано багато важливих результатів [1]. Строге обґрунтування методу усереднення дали Н.Н. Боголюбов, Ю.А. Митропольський та інші [2].

Суть методу усереднення полягає в тому, що досліджувана система диференціальних рівнянь вигляду $\frac{dx_i}{dt} = f_i(i = \overline{1, n})$, де праві частини f_i можуть залежати від функцій $\delta_j(j = \overline{1, n})$,

аргумента t та інших різних фізичних параметрів, замінюється системою рівнянь $\frac{dx_i}{dt} = \vec{f}_i$, де \vec{f}_i підбираються так, щоб, з одного боку, нова система рівнянь була простішою, ніж вихідна, а з іншого боку, щоб розв'язок нової системи достатньо точно описував розв'язок вихідної системи.

Перші результати із застосування і обґрунтування методу усереднення для диференціальних рівнянь з випадковими функціями отримав І.І. Гіхман [3] Для істотно нелінійних стохастичних систем, які зводяться до стандартного вигляду з швидко змінною фазою, вигляду

$$\begin{aligned} da &= \varepsilon A(a, \psi, \varepsilon) dt + \sqrt{\varepsilon} B(a, \psi, \varepsilon) d\xi(t); \\ d\psi &= [\omega(a) + \varepsilon C(a, \psi, \varepsilon)] dt + \sqrt{\varepsilon} D(a, \psi, \varepsilon) d\xi(t); \\ a(0) &= a_0; \quad \psi(0) = \psi_0 \end{aligned} \quad (1)$$

метод усереднення узагальнено Т.-Н.М. Цікайло (Ванькович) [4].

У системі (1) праві частини відносно змінних a і ε – аналітичні функції; відносно ψ 2π – періодичні ; $\xi(t)$ – випадковий вінерівський процес.

Усередненою системою для системи (1) у першому наближенні є система

$$d\bar{a} = \varepsilon A_o^{(o)}(\bar{a}) dt + \sqrt{\varepsilon} B_{11}^{(o)}(\bar{a}) d\xi_1(t) + \sqrt{\varepsilon} B_{12}^{(o)}(\bar{a}) d\xi_2(t); \quad (2)$$

$$\begin{aligned} d\bar{\psi} &= [\omega(\bar{a}) + \varepsilon C_o^{(o)}(\bar{a})] dt + \sqrt{\varepsilon} B_{21}^{(o)}(\bar{a}) d\xi_1(t) + \sqrt{\varepsilon} B_{22}^{(o)}(\bar{a}) d\xi_2(t); \\ \bar{a}_0 &= a_0; \quad \bar{\psi}_0 = \psi_0. \end{aligned}$$

Тут $\xi_1(t)$, $\xi_2(t)$ – незалежні вінерівські процеси. Всі інші коефіцієнти визначаються за формулами

$$A_i^{(i)}(\bar{a}) = \frac{1}{2\pi} \int_o^{2\pi} A_o(\bar{a}, \bar{\psi}) d\bar{\psi}; \quad (3)$$

$$C_o^{(o)}(\bar{a}) = \frac{1}{2\pi} \int_o^{2\pi} C(\bar{a}, \bar{\psi}) d\bar{\psi},$$

де $A(\bar{a}, \bar{\psi}) = A(a, \psi, \varepsilon)|_{\varepsilon=0}$, $C(\bar{a}, \bar{\psi}) = C(a, \psi, \varepsilon)|_{\varepsilon=0}$.

Матриця коефіцієнтів $\|B_{ij}(\bar{a})\|_1^2$ визначається як квадратний корінь від симетричної матриці $\|C_{ij}(\bar{a})\|_1^2$, елементи якої

$$\begin{aligned} C_{11}(\bar{a}) &= \frac{1}{2\pi} \int_o^{2\pi} B^2(\bar{a}, \bar{\psi}) d\bar{\psi}; \\ C_{12}(\bar{a}) = C_{21}(\bar{a}) &= \frac{1}{2\pi} \int_o^{2\pi} B(\bar{a}, \bar{\psi}) D(\bar{a}, \bar{\psi}) d\bar{\psi}; \\ C_{22}(\bar{a}) &= \frac{1}{2\pi} \int_o^{2\pi} D^2(\bar{a}, \bar{\psi}) d\bar{\psi}. \end{aligned} \quad (4)$$

Щоб обґрунтувати запропонований метод усереднення для систем стохастичних диференціальних рівнянь з швидкозмінною фазою, доведемо теорему, яка дає можливість оцінити різницю між розв'язком точної системи (1) і усередненої в першому наближенні системи (2).

Виклад основного матеріалу. Зупинемося лише на формулюванні цієї теореми, бо доведення теореми є доволі громіздким.

Припустимо, що коефіцієнти системи (1) і (2) задовольняють такі умови:

1) усі коефіцієнти визначені на неперервні за сукупністю змінних при $t \in [0, T]$,

де
$$T \approx \frac{L}{\varepsilon} \quad (L = \text{const});$$

2) всі коефіцієнти є обмеженими в області зміни a і ψ ;

3) можна вказати таку сталу $\tilde{N} > 0$, що для всіх $t \geq 0$ і для довільних значень a, ψ, a', ψ' з області зміни a і ψ задовольняються нерівності:

$$\begin{aligned} & \left| \varepsilon A(a, \psi, \varepsilon) - \varepsilon A(a', \psi', \varepsilon) \right| + \\ & + \left| \sqrt{\varepsilon} B(a, \psi, \varepsilon) - \sqrt{\varepsilon} B(a', \psi', \varepsilon) \right| \leq C(|a - a'| + |\psi - \psi'|); \\ & \left| \omega(a) + \varepsilon C(a, \psi, \varepsilon) - \omega(a') - \varepsilon C(a', \psi', \varepsilon) \right| + \left| \sqrt{\varepsilon} D(a, \psi, \varepsilon) - \sqrt{\varepsilon} D(a', \psi', \varepsilon) \right| \leq \\ & \leq C(|a - a'| + |\psi - \psi'|); \\ & \left| \varepsilon A_o^{(o)}(a, \varepsilon) - \varepsilon A_o^{(o)}(a', \varepsilon) \right| + \sum_{i=1}^2 \left| \sqrt{\varepsilon} B_{1i}^{(o)}(a, \varepsilon) - \sqrt{\varepsilon} B_{1i}^{(o)}(a', \varepsilon) \right| \leq C(|a - a'|); \\ & \left| \omega(a) + \varepsilon C_o^{(o)}(a, \varepsilon) - \omega(a') - \varepsilon C_o^{(o)}(a', \varepsilon) \right| + \sum_{i=1}^2 \left| \sqrt{\varepsilon} B_{2i}^{(o)}(a, \varepsilon) - \sqrt{\varepsilon} B_{2i}^{(o)}(a', \varepsilon) \right| \leq \\ & \leq C(|a - a'|). \end{aligned}$$

Крім цього справедливі нерівності:

$$4) \quad \int_t^{t+\Delta} \left| \varepsilon A_o^{(o)}(a, \varepsilon) - \varepsilon A(a, \psi, \varepsilon) \right| dt \leq \varphi(\varepsilon)(1 + |a| + |\psi|);$$

$$\int_t^{t+\Delta} \left| \varepsilon C_o^{(o)}(a, \varepsilon) - \varepsilon C(a, \psi, \varepsilon) \right| dt \leq \varphi(\varepsilon)(1 + |a| + |\psi|);$$

$$5) \quad \int_0^t \left| \sum_{i=1}^2 \sqrt{\varepsilon} B_{1i}^{(o)}(a, \varepsilon) - \sqrt{\varepsilon} B(a, \psi, \varepsilon) \right|^2 dt \leq \varphi(\varepsilon)(1 + |a|^2 + |\psi|^2);$$

$$\int_0^t \left| \sum_{i=1}^2 \sqrt{\varepsilon} B_{2i}^{(o)}(a, \varepsilon) - \sqrt{\varepsilon} D(a, \psi, \varepsilon) \right|^2 dt \leq \varphi(\varepsilon)(1 + |a|^2 + |\psi|^2),$$

де функція $\varphi(\varepsilon)$ не залежить від a та ψ і $\varphi(\varepsilon) \rightarrow 0$ при $\varepsilon \rightarrow 0$.

Тоді справедлива така теорема.

Теорема. Нехай коефіцієнти систем (1) і (2) задовольняють умови 1) – 5). Тоді для як завгодно малого $\eta > 0$ і як завгодно великого $L > 0$ можна вказати таке $\varepsilon_0 > 0$, що за умови $0 < \varepsilon < \varepsilon_0$ на відрізку $0 \leq t \leq \frac{L}{\varepsilon}$ виконуються нерівності

$$M|\bar{a} - a|^2 < \eta, \quad M|\bar{\psi} - \psi|^2 < \eta,$$

де M – математичне сподівання.

Висновок. Як видно з теореми, метод усереднення стохастичних диференціальних рівнянь з швидкозмінною фазою, які описують коливні процеси в істотно нелінійних системах з випадковими збуреннями, дає змогу отримати результати з достатньою точністю.

1. Митропольський Ю.А. *Метод усреднения в нелинейной механике.* – К.: Наукова думка, 1971. – 440 с. 2. Боголюбов Н.Н., Митропольский Ю.А. *Асимптотические методы в теории нелинейных колебаний.* – М.: Наука, 1974. – 501 с. Гихман И.И. *О некоторых дифференциальных уравнениях со случайными функциями / Укр. мат. журнал.* – 1950. – Т.2. – № 3. – С. 45–69. Цикайло Т.-Н.М. *Исследование случайных колебаний в существенно нелинейных автономных стохастических системах.* – В кн.: *Аналитические методы исследования нелинейных колебаний.* – К.: Ин-т математики АН УССР, 1980. – С. 161–168.

УДК 621.86.534-16

І.А. Вікович, Х.А. Висоцька, Ю.Р. Оленюк
Національний університет “Львівська політехніка”,
кафедра транспортних технологій

ВИМУШЕНІ КОЛИВАННЯ ПІДВІСНИХ ВАНТАЖОТРИМКИХ КОНВЕЄРІВ

© Вікович І.А., Висоцька Х.А., Оленюк Ю.Р., 2010

Розроблено математичну модель вимушених поздовжніх коливань підвісних вантажотримких конвеєрів у вигляді континуальної системи із замкнутим контуром.

It was devise a mathematical model of the suspended weightholding conveyors as continual a system in a view of dispersion of energy in the material.

Вступ. Підвісні вантажотримкі конвеєри набули широкого застосування в різних галузях промисловості для переміщення виробів (деталей, вузлів, невеликих агрегатів і складальних одиниць тощо) і напівфабрикатів, а також на складах і терміналах для переміщення автоматизованого складування поштучних вантажів під час навантажувально-розвантажувальних робіт. Переважно підвісні вантажотримкі конвеєри встановлюють у вигляді замкнутих контурів з просторовими прямолінійними і криволінійними траєкторіями руху. Довжина цих конвеєрів є в межах від декількох десятків до сотень метрів, а на окремих підприємствах довжина їх може сягати декілька кілометрів. Значна довжина і певна податливість в осьовому напрямі, циклічність зубчатого приводу конвеєра, а також наявність фрикційних явищ у цих конвеєрах призводять до