

На рис.4 показана схема подготовки модели данных задачи с составлением матрицы списков. На основе информации БД и с помощью редактора режимов формируется принципиальная схема режима. Эта схема обрабатывается конвертором “Схема”, который создает матрицу списков. При необходимости используется и конвертор “Эквивалентирование”. Режим подготовки модели данных задачи определяет прикладная программа.

Таким образом, обеспечивается использование модульной архитектуры прикладного программного обеспечения. Графический интерфейс содержит универсальные подпрограммами обмена с базой данных и обеспечивает автоматизацию ведения информации.

1. Заболотний И.П., Павлюков В.А. *Применение компьютерных технологий для управления электрическими системами* // Технічна електродинаміка: Спец. вип. К., 1998. С.90–99.
2. Заболотний И.П., Диа Ибрагим. *Разработка минимальной сложности математической модели генератора для анализа длительных переходных процессов в энергосистемах* // Тр. Донецкого государственного техн. ун-та. Сер. Электротехника и энергетика. 1998. Вып.2. С.181–188.

**УДК 621.311.1.019.3**

**Кінаш Б.М., Топольницький М.В.**  
ДУ “Львівська політехніка”, кафедра ЕМС

## **МОДЕЛЮВАННЯ НАДІЙНОСТІ ПОКРИВАННЯ ЕЛЕКТРОСТАНЦІЮ ЗАДАНОГО ГРАФІКА НАВАНТАЖЕННЯ**

© Кінаш Б.М., Топольницький М.В., 2000

**Розроблено методику визначення усередненого дефіциту потужності електростанції при її роботі на заданий графік навантаження. Враховано особливості зміни навантаження, надійність основного устаткування та вплив схеми видачі потужності.**

Кожна електростанція (ЕС) електроенергетичної системи (ЕЕС) повинна забезпечувати надійне покривання заданого її графіка навантаження. Основний показник надійності покривання графіка – це абсолютний  $P_d$  або відносний  $P_d^*$  (по відношенню до максимуму навантаження  $P_d / P_{H\max}$ ) дефіцит потужності ЕС, усереднений на проміжку часу тривалості графіка. Для ЕС він показує реальність виконання плану виробництва електроенергії, а для ЕЕС – небезпеку порушення балансу потужності системи. Станції з високим значенням відносного дефіциту потужності підвищують імовірність виникнення та розвитку системних аварій.

Усереднений дефіцит потужності ЕС можна розрахувати для періоду часу, визначеного графіком навантаження: доби, року або проміжних періодів часу. На рис.1 зображене добовий графік навантаження, що має  $M$  різних значень (ступенів) потужності. Графік навантаження ЕС буде непокритим у випадках аварійного вимикання енергоблоків, коли навантаження за графіком перевищує сумарну потужність блоків, що залишилися працювати. Якщо для кожного  $\mu$ -го ступеня графіка обчислити дефіцит потужності  $P_{d\mu}$ , то середньодобовий дефіцит потужності станції легко обчислити за формулою

$$P_d = \sum_{\mu=1}^M P_{d\mu} t_\mu / 24, \quad (1)$$

де  $t_\mu$  – тривалість у годинах  $\mu$ -го ступеня добового графіка навантаження (рис.1).

Дефіцит потужності за період  $T$  (тиждень, місяць, рік) можна розрахувати за формулою

$$P_{dT} = \sum_{t=1}^T P_{dt} N_t / N, \quad (2)$$

де  $P_{dt}$  – добовий дефіцит потужності  $t$ -го проміжку часу періоду  $T$ , в якому добовий графік навантаження ЕС незмінний;  $N_t$  – кількість діб  $t$ -го проміжку часу;  $N$  – загальна кількість діб періоду  $T$ .

Отже, основною розрахунковою величиною при визначені дефіцитів потужності  $P_d$ ,  $P_{dT}$  є  $P_{d\mu}$  дефіциту потужності при сталому навантаженні  $P_{H\mu}$   $\mu$ -ї ділянки добового графіка ЕС. Алгоритм обчислення цієї величини залежить від схемних та режимних особливостей станції. Розглянемо найпростіший випадок, коли для покривання заданого навантаження  $P_{H\mu}$  задіяно  $n$  однотипних блоків номінальної потужності  $P_{nom}$ .

Для обчислення  $P_{d\mu}$  вибирається розрахунковий ступінь  $P_0$  потужності навантаження так, щоб відношення  $P_{d\mu} / P_0$  і  $P_{nom} / P_0$  були цілочисловими. За необхідності значення  $P_{H\mu}$  дещо підкоректковується. Тоді

$$P_{d\mu} = \sum_k k P_0 p_\partial^{kP_0} \quad \text{при} \quad k = (P_{H\mu} - m P_{nom}) / P_0 \quad (m = 0, 1, 2, \dots, n), \quad (3)$$

де  $p_\partial^{kP_0}$  – імовірність перевищення навантаженням  $P_{H\mu}$  потужності працюючих блоків ЕС на  $kP_0$ ;  $m$  – кількість працюючих енергоблоків.

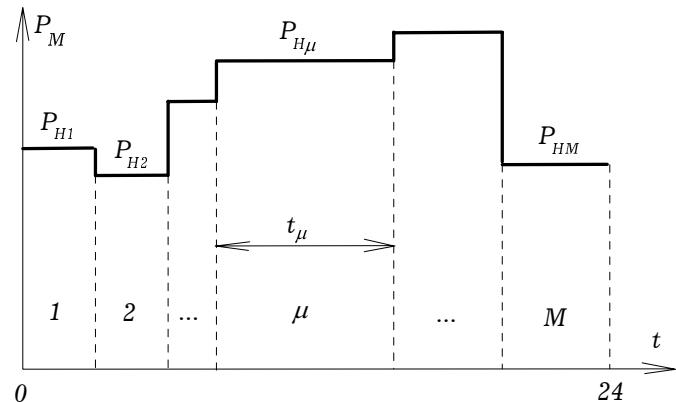


Рис.1. Графік навантаження.

Імовірність  $p_{\partial}^{kP_0}$  встановлюється, виходячи з розподілу імовірностей робочих станів енергоблоків. Згідно з біноміальним розподілом імовірність робочого стану  $m$  блоків з  $n$  дорівнює

$$p_n^m = C_n^m p^m q^{n-m} = n! / (m!(n-m)! p^m q^{n-m}), \quad (4)$$

де  $C_n^m$  – кількість комбінацій з  $n$  по  $m$ ;  $p$ ,  $q$  – імовірності робочого стану та вимушених простоїв блока.

Під час встановлення значення імовірності  $q$  повинні бути враховані аварійні вимикання блока при відмовах силового устаткування, власних потреб і апаратів розподільної установки. Значення  $p$  доповнюють  $q$  до одиниці.

Формулу (4) використовують для обчислення значень імовірності  $p_{\partial}^{kP_0}$  безпосередньо

$$p_{\partial}^{kP_0} = p_n^m = C_n^m p^m q^{n-m} \quad \text{при } m = (P_{H\mu} - kP_0) / P_{\text{ном}}. \quad (5)$$

Припустимо, що на ЕС встановлено  $n_1$  енергоблоків потужністю  $P_{\text{ном}1}$  та імовірністю вимушеної простою  $q_1$  і  $n_2$  енергоблоків потужністю  $P_{\text{ном}2}$  та імовірністю вимушеної простою  $q_2$ . Імовірність стану, коли одночасно працюють  $m_1$  блоків першої групи і  $m_2$  блоків другої групи, можна розрахувати за формулою

$$p_{n_1+n_2}^{m_1+m_2} = C_{n_1}^{m_1} p_1^{m_1} q_1^{(n_1-m_1)} \cdot C_{n_2}^{m_2} p_2^{m_2} q_2^{(n_2-m_2)}. \quad (6)$$

На  $\mu$ -му ступені графіка навантаження дефіцит потужності  $kP_0$  виникає при значеннях  $m_1$  та  $m_2$ , які задовольняють умову

$$P_{H\mu} - m_1 P_{\text{ном}1} - m_2 P_{\text{ном}2} = kP_0. \quad (7)$$

Це співвідношення можна задоволити при різних значеннях  $m_1$  та  $m_2$ , тобто імовірність  $p_{\partial}^{kP_0}$ , подібно до (5), однозначно через  $p_{n_1+n_2}^{m_1+m_2}$  не виражається. Тому для ЕС з різними за потужністю енергоблоками простіше, задаючись  $m_1$  та  $m_2$  і використовуючи формули (7) та (6), розрахувати невпорядкований ряд значень  $kP_0$  та  $p_{n_1+n_2}^{m_1+m_2}$  і виконати обчислення дефіциту потужності  $P_{\partial\mu}$  за формулою (3) без впорядкування по  $k$ .

Розглянуту методику обчислення ефективно можна використовувати для блокових станцій з шинами одної підвищеної напруги. Для блокових станцій з шинами вищої та середньої напруг, а також для теплових станцій з поперечними зв'язками по парі необхідно використовувати метод простору станів і будувати модель генерування потужності так, як вона будується для енергосистеми\*.

На надійність покривання електростанцією заданого графіка навантаження може впливати також схема видачі потужності. За відсутності конкретних даних про схему системоутворювальної мережі ЕС схему видачі потужності ЕС утотожнюють з сукупністю ліній електропередачі, що відходять від станції.

Нехай під час вимикання одної або двох ліній внаслідок збігу їх відмов чи накладання відмови одної лінії на плановий ремонт іншої пропускна здатність схеми видачі потужності

\* Эндрени Дж. Моделирование при расчетах надежности в электроэнергетических системах / Под ред. Ю.Н.Руденко. М., 1983.

знижується і в межах  $\mu$ -го ступеня графіка навантаження виникає дефіцит потужності  $kP_0$ . Такого ж значення дефіцит може виникнути і через відмови енергоблоків. Тому ймовірність  $p_{\partial}^{kP_0}$  треба обчислити з урахуванням цих двох впливів. Для ЕС з однотипними агрегатами замість формули (5) потрібно використовувати узагальнену формулу

$$p_{\partial}^{kP_0} = C_n^m p^m q^{n-m} \left( 1 - \sum_{v=1}^W q_{b,ev} \right) + C_n^n p^n q^0 \sum_{v=1}^W q_{b,ev}, \quad (8)$$

де  $q_{b,ev}$  – імовірність вимушеної простою  $v$ -ї лінії або еквівалентна імовірність вимушеної простою  $v$ -ї пари ліній;  $W$  – загальна кількість ліній або їх можливих пар.

Виконані за викладеною методикою розрахунки дали змогу зробити певні висновки. По-перше, значення дефіциту потужності ЕС залежить як від надійності роботи блоків, так і від графіка навантаження, тобто від резервів потужності станції. При заданому графікові дефіцит зростає пропорційно до  $q$  з коефіцієнтом пропорціональності дещо більшим від одиниці. По-друге, вплив схеми видачі потужності на надійність покривання станцією графіка навантаження надзвичайно слабкий. Наприклад, для блокової теплової ЕС з чотирма агрегатами по 100 МВт, від шин якої відходять три лінії 220 кВ, збільшення дефіциту потужності через відмови ліній становить всього 0,0003 %.

Розроблену методику можна практично застосовувати як на стадії проектування ЕЕС, так і на стадії планування їх режимів. На стадії проектування розглянута проблема пов'язана з вибором резервів ЕЕС, а на стадії планування режимів – з розподілом сумарного графіка навантаження ЕЕС між працюючими станціями.

**УДК 616.006.097+576.8.06**

**Костюк І., Стасевич С., Пашкевич В.**  
ДУ “Львівська політехніка”, кафедра КТВР

## **РОЗРАХУНОК ТЕПЛОВОГО ПОЛЯ ПРИ ЕЛЕКТРОМАГНІТНІЙ ГІПЕРТЕРМІЇ**

© Костюк І., Стасевич С., Пашкевич В., 2000

**Побудована математична модель для розрахунку теплового відгуку в біологічній тканині при електромагнітному випромінюванні**

Гіпертермію використовують під час комбінованого комплексного лікування онкологічних захворювань як модифікатор чутливості тканин пухлині до радіаційного випромінювання і хіміотерапії, хоча і автономне її використання може спричинити термопошкодження злюкісної зони.

Локальне підвищення температури в області розташування пухлині може здійснюватися за допомогою енергії електромагнітного (ЕМ) опромінення, ультразвукових хвиль, лазерного опромінення, інвазивних джерел тепла та багатьох інших методів, кожен з яких